



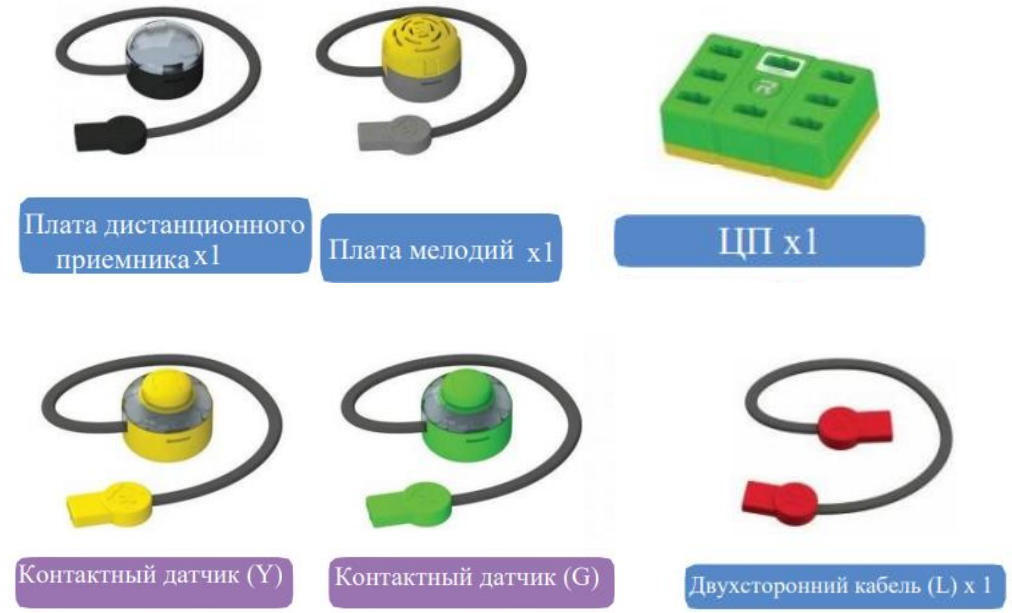
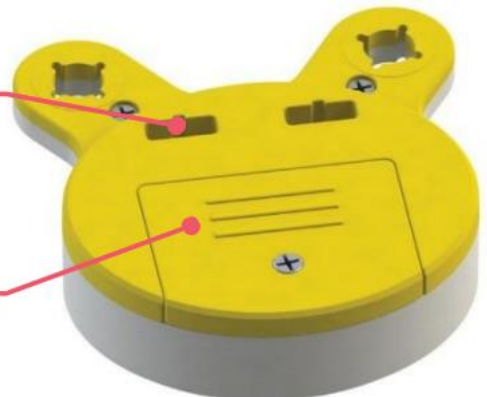
Step 2

Инструкция по запуску



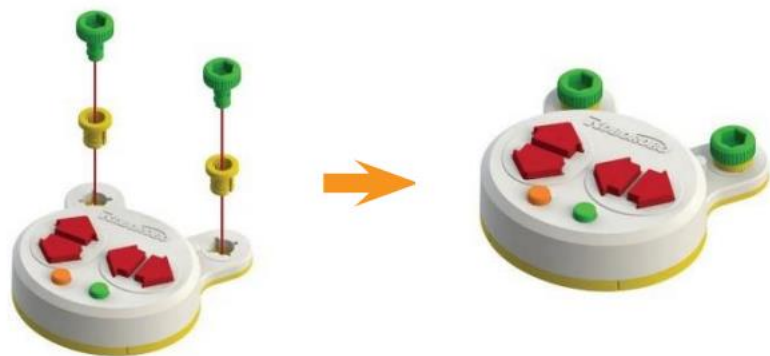
Беспроводное дистанционное управление

С помощью беспроводного устройства дистанционного управления вы можете управлять роботами на расстоянии.



Контактный датчик распознает момент нажатия на кнопку.





1 Поместите болт и гайки в устройство беспроводного управления.



2 Установите плату приемника и плату мелодий сверху на болты. (Вы можете не устанавливать плату мелодий)



3 Подключите кабель к устройству дистанционного управления сзади



4 Каждый раз при нажатии кнопки, отмеченной выше, будут меняться цвет и мелодия

LED: Красный> Оранжевый> Желтый> Зеленый> Голубой> Синий> Фиолетовый> Белый

Мелодия: C>D>E>F>G>A>B>C



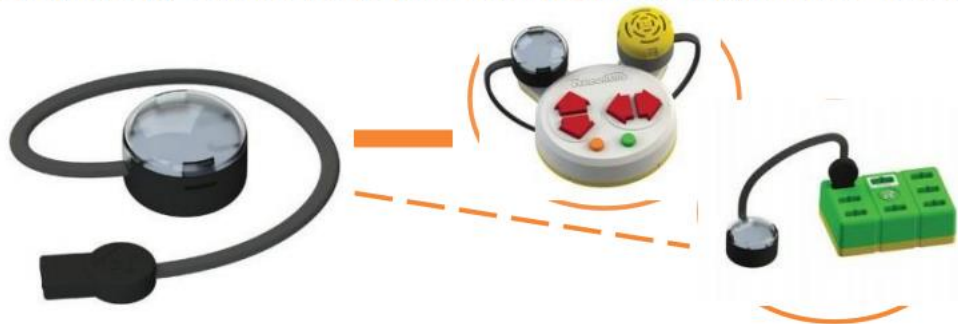
5 Отсоедините плату дистанционного приемника на выбранном цвете, и настройка ID завершена.

Во избежание возникновения взаимных помех между несколькими роботами, необходимо сначала настроить ID между устройством дистанционного управления и приемником.



Плата дистанционного приемника

На плату дистанционного приемника поступают сигналы дистанционного управления роботом. Чтобы настроить ID устройства дистанционного управления, подключите его к контроллеру сзади. Для управления роботом подключите ее к ЦП.



• Все платы, датчики, LED могут быть подключены к ЦП

• Подключение можно выполнять через любой порт, кроме порта «DOWN» в центре ЦП.

Плата ЦП

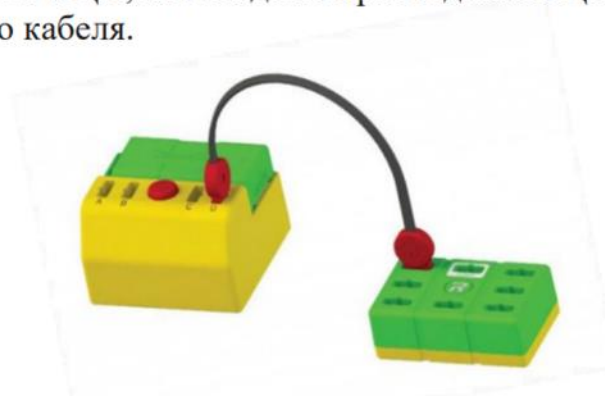
Плата ЦП выполняет функцию мозга Робота, и через нее вы можете подключать LED, плату ресивера, плату мелодий, а также датчики к ЦП



Плата ЦП - Подключите к источнику питания.

Для обеспечения подачи питания к ЦП, необходимо присоединить ЦП к батарейному отсеку с помощью кабеля.

- Соедините порт D батарейного отсека с портом платы ЦП
- * Для соединения может быть использован любой порт, кроме порта «Down»
- После успешного выполнения соединения загорится окно LED на ЦП.



Плата ЦП: Выбор программы

На плате ЦП содержатся различные запрограммированные движения. Выберите желаемую программу, следуя указаниям ниже.

Детали: Робот и контактный датчик

※ Конструкция изображена без кабеля для лучшего представления.



1 Нажмите на кнопку питания на батарейном отсеке, чтобы включить питание



2 Нажмите и удерживайте контактный датчик в нажатом состоянии в течение 3-х секунд. Окно LED начнет мигать.



3 Цвет LED будет меняться каждый раз, когда бы будете выполнять короткое нажатие на переключатель. Каждый цвет имеет свою функцию.

LED: Красный > Оранжевый > Жёлтый > Зелёный > Синий > Фиолетовый > Белый



4 После того, как вы выбрали цвет, нажмите и удерживайте контактный датчик в нажатом состоянии в течение 3-х секунд. LED прекратит мигать, и это означает, что программа выбрана.



По Последняя настройка программы сохраняется, поэтому вы можете сразу начать работу с последней программой после включения робота.

Step 2





Красный

Робот движется зигзагами.



Оранжевый

Если нажат зеленый контактный датчик, электромотор будет вращаться медленно, если нажат желтый контактный датчик, электромотор будет вращаться быстрее.



Желтый

Позволяет управлять роботом с помощью устройства дистанционного управления



Зеленый

Если нажат зеленый контактный датчик, электромотор вращается в направлении против часовой стрелки, и если нажат желтый контактный датчик электромотор вращается по часовой стрелке



Синий

Если одновременно нажаты зеленый и желтый контактные датчики, робот начнет танцевать.



Фиолетовый

Пока зеленый контактный датчик нажат, электромотор вращается в направлении против часовой стрелки, и пока желтый контактный датчик нажат, электромотор вращается по часовой стрелке.



Белый

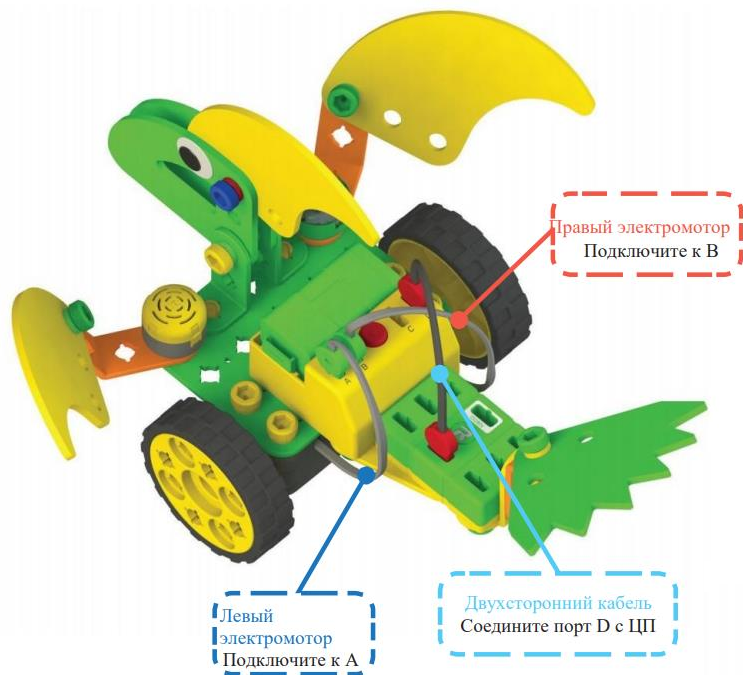
Позволяет программировать робота с помощью программной платы. (Сначала необходимо подключить программную плату к порту «DOWN» ЦП)

Не забывайте, что кодирование цветом осуществляется с помощью контактного датчика. Цвет переключается на Центральной плате

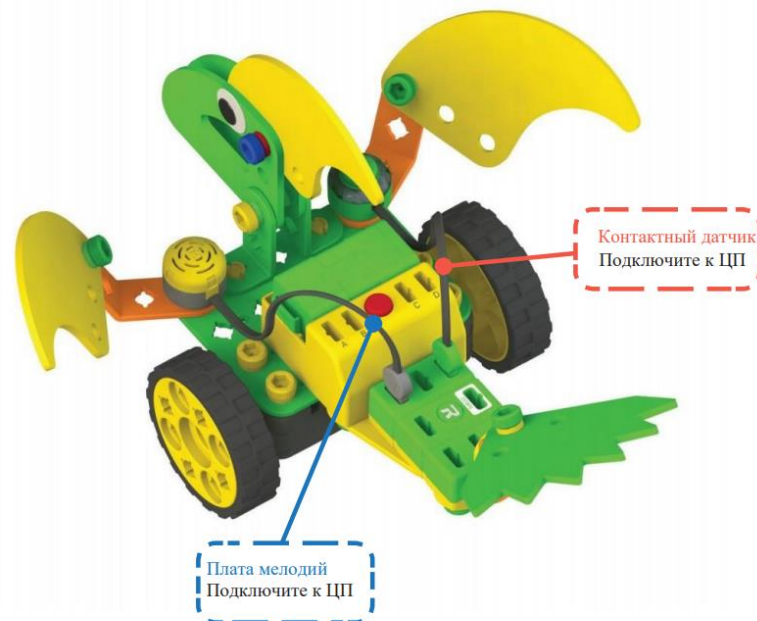
Управление роботом



Step 2



Птерозавр



Программа

Цвет действия:

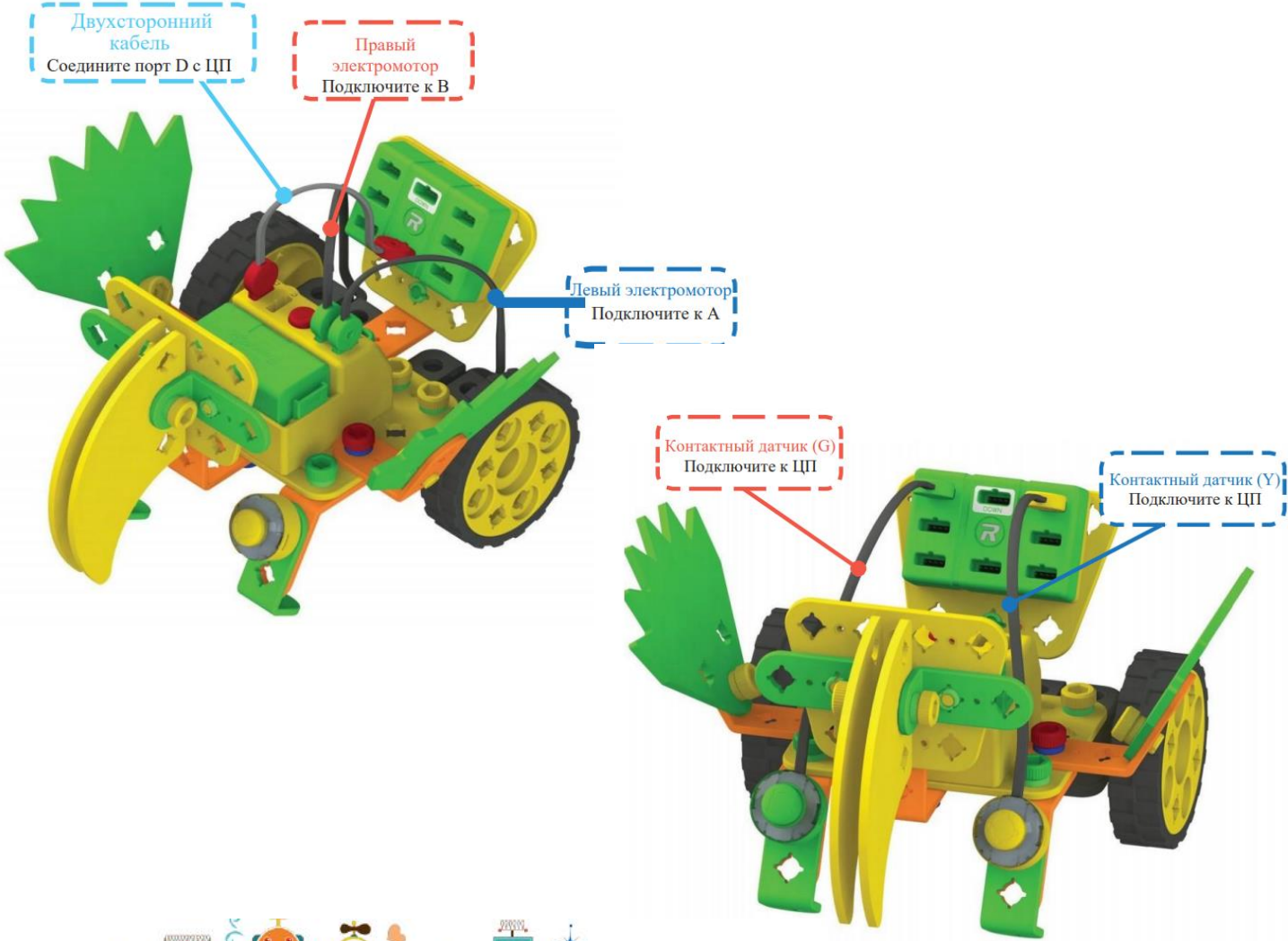


Для того, чтобы птерозавр начал работать, нажмите на контактный датчик

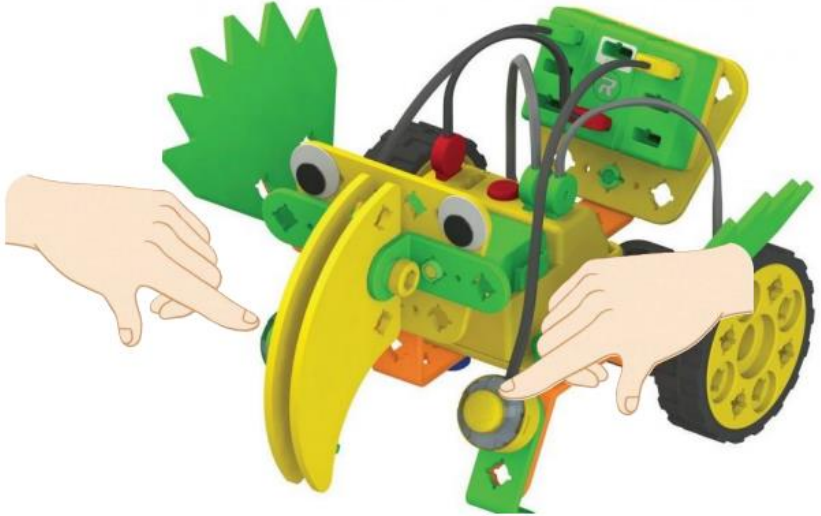


Управление роботом

Двухсторонний красный кабель всегда нужно подключать к порту D батарейного отсека, и к ЦП под портом «Down»



Птица



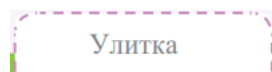
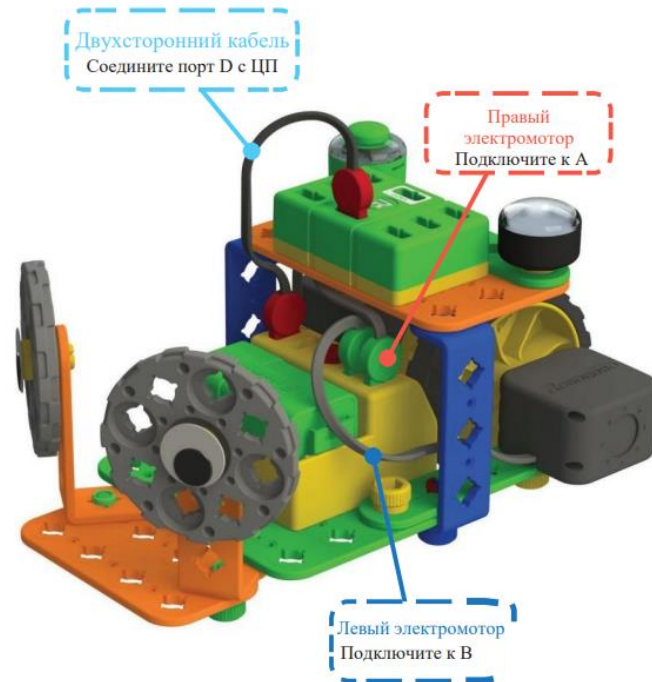
Программа

Цвет действия:

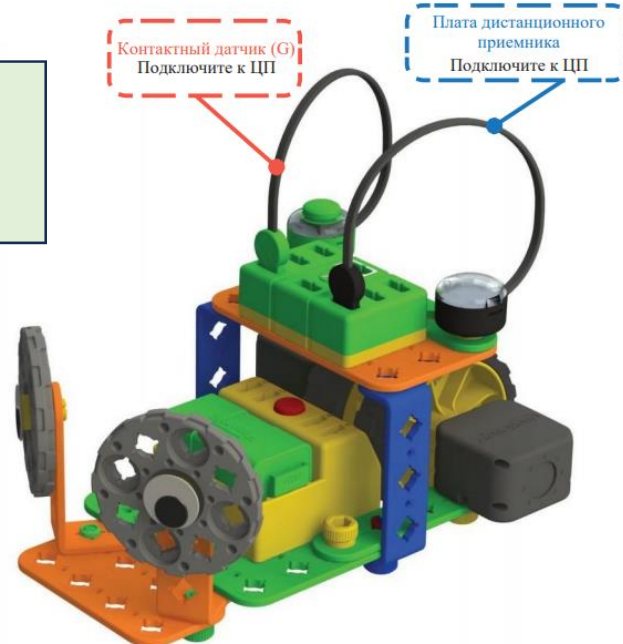
Чтобы робот двигался медленно, нажмите на зеленый датчик, чтобы он двигался быстрее - на желтый датчик



Управление роботом



Двухсторонний красный кабель всегда нужно подключать к порту D батарейного отсека, и к ЦП под портом «Down»



Программа

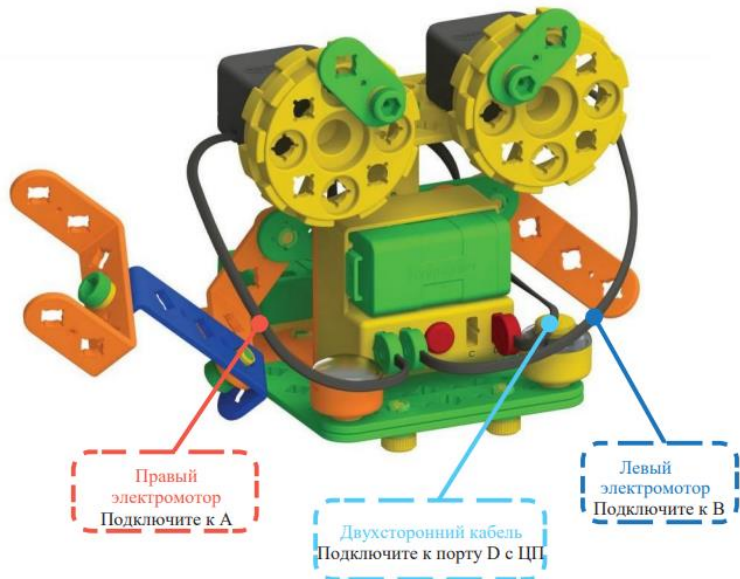
Цвет действия:



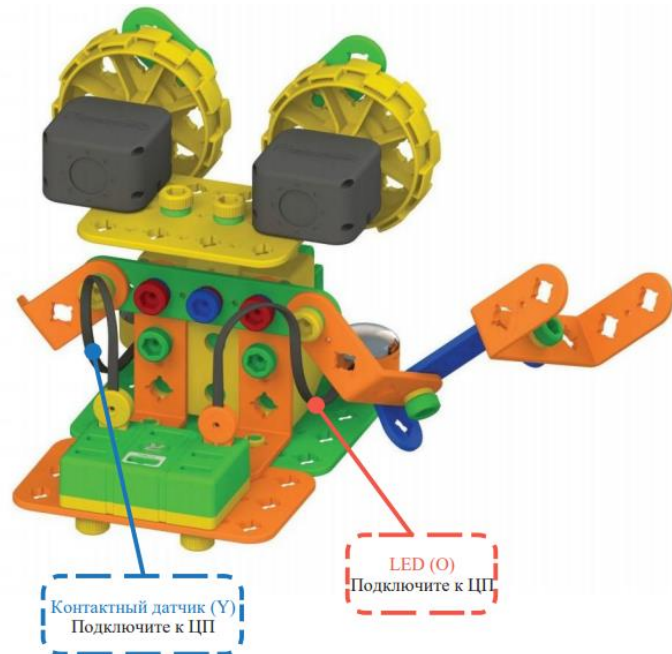
Управляйте лягушкой с помощью устройства дистанционного управления



Управление роботом



Бактерия



Программа

Цвет действия: 

Нажмите на контактный датчик зубной щеткой. Посмотрите, что будет происходить после того, как загорится LED

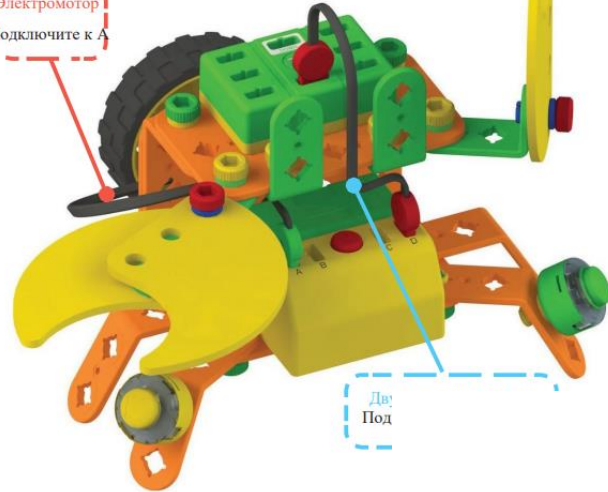


Управление роботом



Step 2

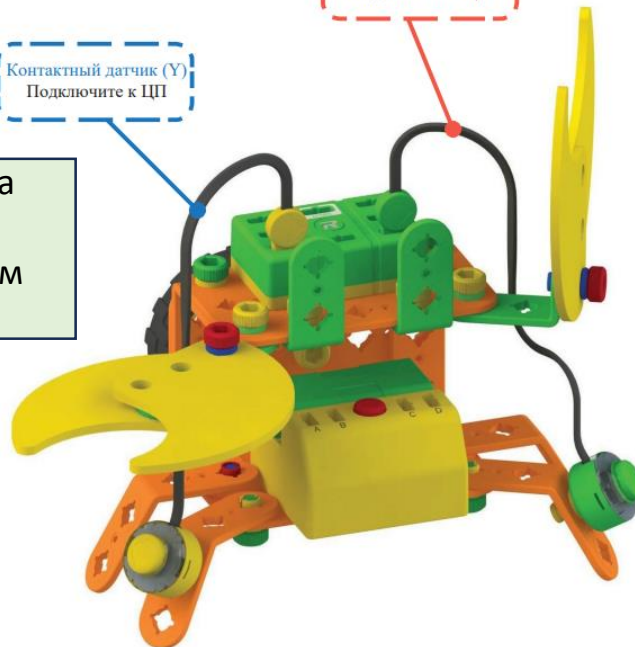
Электромотор
Подключите к А



Дв
Под

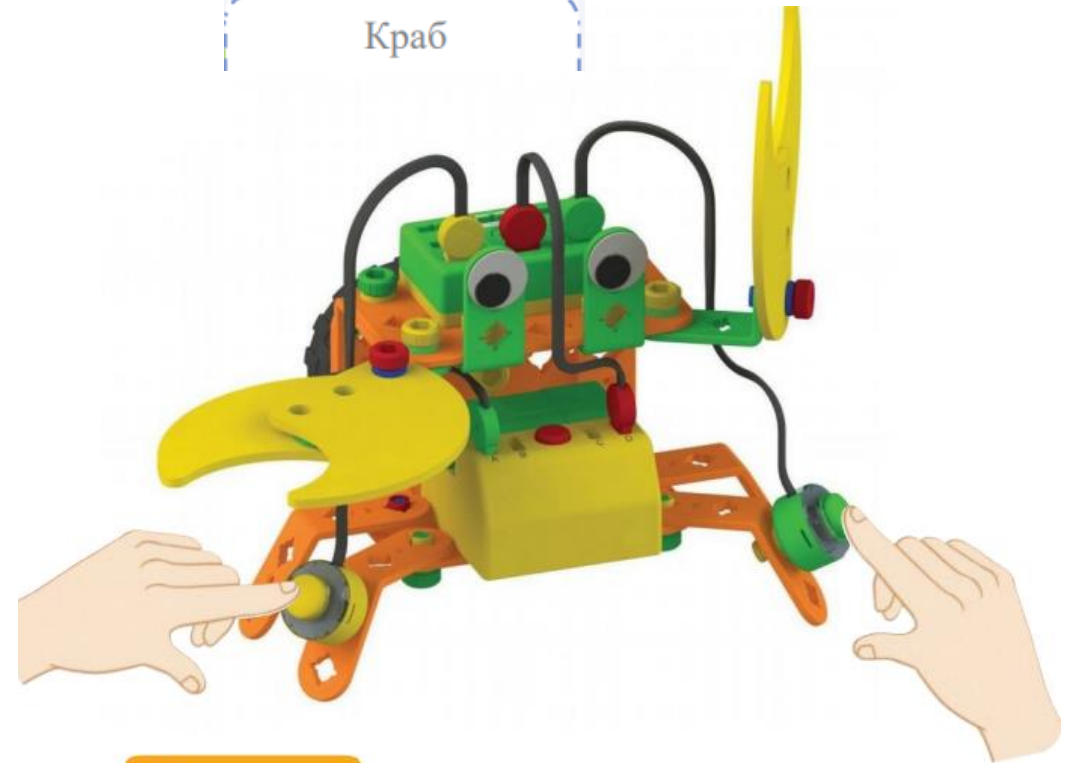
Контактный датчик (G)
Подключите к ЦП

Контактный датчик (Y)
Подключите к ЦП



Двухсторонний красный кабель всегда нужно подключать к порту D батарейного отсека, и к ЦП под портом «Down»

Краб



Программа

Цвет действия:



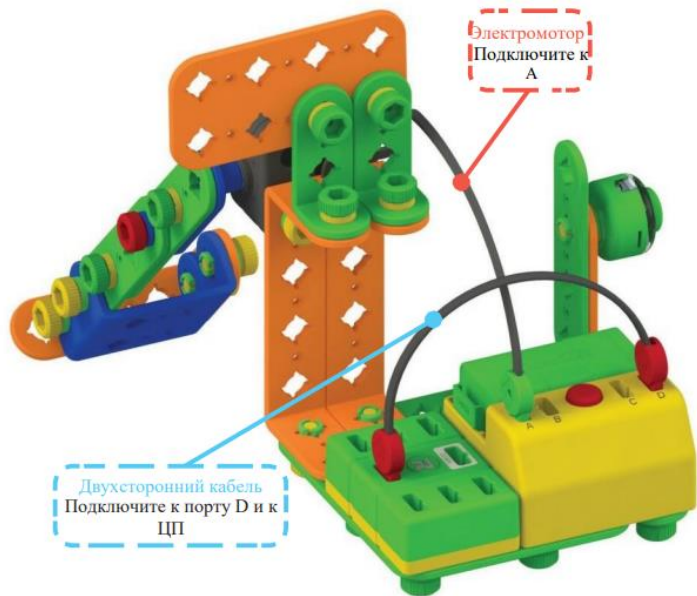
Чтобы робот двигался вправо, нажмите на зеленый датчик, чтобы он двигался влево - на желтый датчик



Управление роботом

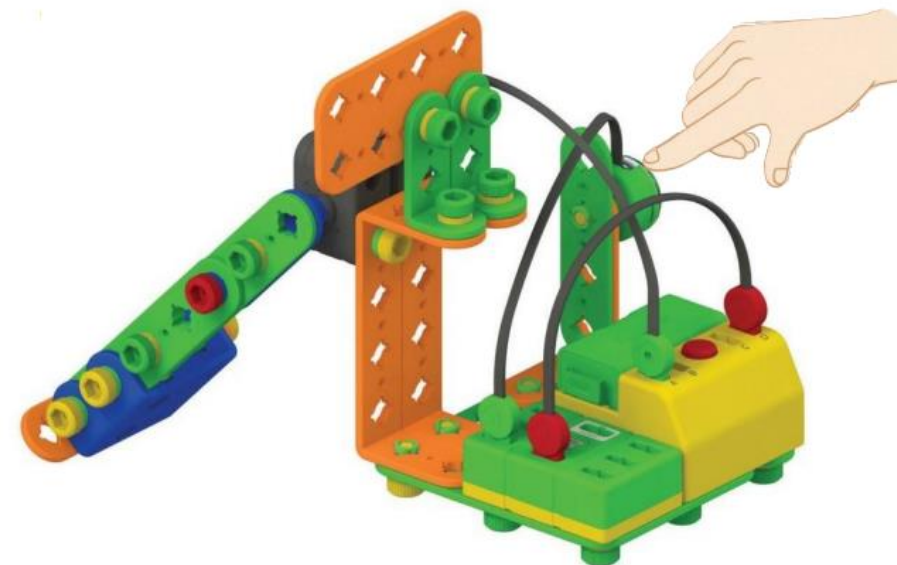
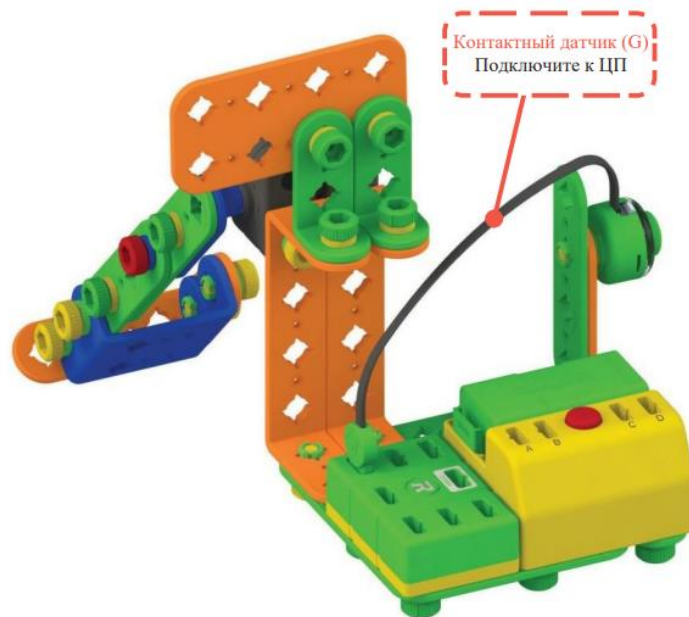


Step 2



Катапульта

Двухсторонний красный кабель всегда нужно подключать к порту D батарейного отсека, и к ЦП под портом «Down»



Программа

Цвет действия:



Нажмите на контактный датчик, чтобы робот выстрелил

